

ВСЕРОССИЙСКАЯ ОЛИМПИАДА ШКОЛЬНИКОВ
ПО ТЕХНОЛОГИИ 2024/2025 уч.г.
ПРОФИЛЬ «РОБОТОТЕХНИКА»
МУНИЦИПАЛЬНЫЙ ЭТАП. 9 КЛАСС.

Практика по конструированию, программированию и отладке мобильного робота или стационарного роботизированного устройства на базе Arduino

Время выполнения 120 минут. Максимальное кол-во баллов – 35.

Необходимое оборудование

- Arduino UNO или аналог – 1 шт. • Компьютер с установленной средой программирования Arduino IDE.
- Макетная плата (170 контактов и более) – 1 шт.
- Коллекторный электродвигатель – 1 шт.
- Драйвер двигателя (на основе чипа L293D или аналог) – 1 шт.
- Ультразвуковой датчик HC-SR04 (или аналог) – 1 шт.
- Светодиод красный – 1 шт.
- Светодиод зелёный – 1 шт.
- Источник питания 6–12В.
- Иные компоненты при необходимости (участник может использовать дополнительные электронные компоненты при необходимости).

Практическое задание может быть выполнено в симуляторе Tinkercad <https://www.tinkercad.com> или с использованием электронных компонентов.

Легенда:

В конструкторском бюро разрабатывается новая модель системы автоматического торможения беспилотного автомобиля. Датчик расстояния отслеживает препятствие перед автомобилем и пропорционально снижает скорость его двигателя. Также присутствует аварийная кнопка, которая останавливает двигатель. В системе есть два светодиода: красный горит при аварийной остановке, зелёный в обычном режиме.

Необходимо собрать устройство и написать для него программу, управляющую работой электродвигателя.

- при отсутствии препятствия перед ультразвуковым датчиком, электродвигатель вращается со своей максимальной скоростью при данном напряжении;
- если перед ультразвуковым датчиком появляется препятствие, скорость двигателя пропорционально снижается (от максимальной скорости при отсутствии препятствия перед датчиком до полной остановки двигателя при минимальном расстоянии);
- нажатие на кнопку аварийной остановки выключает двигатель и переключает зелёный светодиод на красный;
- повторное нажатие на аварийную кнопку переводит систему в обычный режим, включает электродвигатель и переключает красный светодиод на зелёный.

Составьте принципиальную схему электрических соединений, собранного вами устройства.

Методика тестирования устройства

1. При запуске программы должен начать светиться зелёный светодиод, красный не светится. Результат фиксируется.

2. После запуска программы необходимо переместить ползунок ультразвукового датчика за пределы области срабатывания датчика. Двигатель должен начать вращаться с максимальной скоростью. Результат фиксируется. 3. Ползунок ультразвукового датчика смещается на расстояние 168 см. Мотор должен вращаться со скоростью 50 % от максимальной. Результат фиксируется.

4. Ползунок ультразвукового датчика смещается на расстояние 84 см. Мотор должен вращаться со скоростью 25 % от максимальной. Результат фиксируется.

5. При нажатии на кнопку аварийной остановки красный светодиод включается, зелёный светодиод и мотор выключаются. Результат фиксируется. 6. При повторном нажатии на кнопку система переходит в стандартный режим работы (скорость мотора меняется пропорционально расстоянию перед ультразвуковым датчиком). Результат фиксируется.

7. Оцениваются программа, схема (см. приложение) и сборка устройства.

На выполнение практического задания участнику даётся 120 минут. За это время ему предоставляются 2 попытки. Участник может сообщить о своём желании сделать зачётную попытку в любое время. Время тестирования не входит во время подготовки (120 минут). Если по истечении времени подготовки участник не сделал ни одной попытки, производятся сразу две попытки подряд.

Карта пооперационного контроля

№	Критерии	Макс балл	1 попытка	2 попытка
1	Мотор вращается в одном из состояний системы	5		
2	Мотор изменяет свою скорость пропорционально расстоянию перед ультразвуковым датчиком	6		
3	Нажатие кнопки останавливает мотор	4		
4	Повторное нажатие кнопки переводит систему в стандартный режим (двигатель работает со скоростью, пропорциональной расстоянию)	5		
5	При работе в стандартном режиме горит зелёный светодиод, при аварийной остановке – красный	5		
6	Код программы оптимизирован <i>(в коде используются циклы, ветвления)</i>	2		
7	Читаемость кода (наличие комментариев к основным блокам кода, информативные имена переменных, выделение отступами циклов и т. д.). <i>Возможно выставление частичных баллов</i>	2		
8	Составлена принципиальная схема электрических соединений собранного устройства. <i>Возможно выставление частичных баллов (см. критерии оценки)</i>	4		
9	Устройство собрано верно и аккуратно. <i>(Использованы разноцветные перемычки для соединения контактов компонентов, отсутствуют ошибки при подключении компонентов, соединения выполнены должным образом.)</i> <i>Возможно выставление частичных баллов</i>	2		
	Итого	35		

В зачёт идёт результат лучшей из попыток.

Рекомендации по составлению электрической схемы

Схема электрическая принципиальная – графически конструкторский документ, отображающий составные части электротехнического устройства и связи между ними.

1. Схема должна соответствовать устройству участника (должны быть использованы все элементы, оговорённые в задании).

2. В схеме используются верные графические обозначения элементов (см. Условные графические обозначения элементов).

3. Функциональные части на схеме изображаются в виде прямоугольников или в виде УГО (например: резистор, кнопка, светодиод и др.). Рекомендуемое соотношение сторон прямоугольников: 1:1,5; 1:2.

4. Все соединения проводников обозначаются точкой. Отсутствие точки говорит о том, что проводники не пересекаются.

5. Все соединения выполняются горизонтальными и вертикальными линиями, повороты под углом 90° , пересечения проводников под углом 90° .

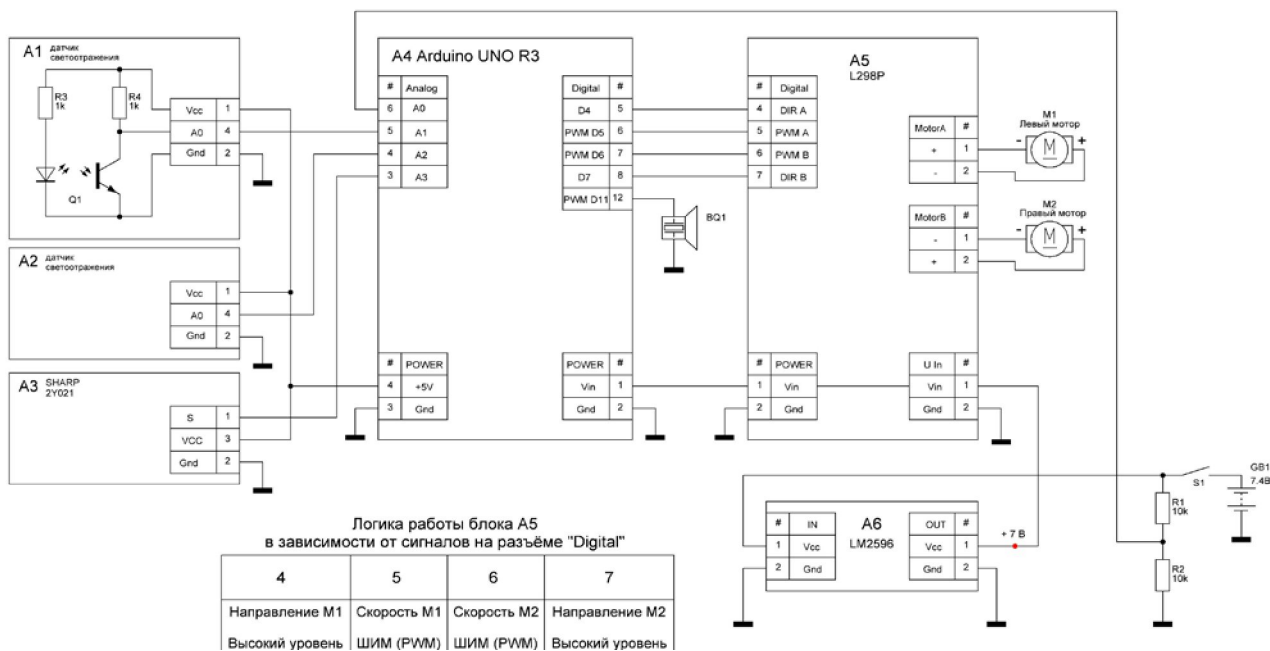
6. Каждый элемент на принципиальной электрической схеме подписывается в соответствии с УГО (условное обозначение и номинал резисторов).

7. В принципиальной электрической схеме все используемые порты контроллера Arduino должны быть подписаны.

8. На схеме должны быть указаны наименования каждой функциональной части устройства. Наименования, обозначения или типы изделий рекомендуется вписывать внутрь прямоугольников.

9. Функциональные части и линии электрической связи следует выполнять сплошными линиями одинаковой толщины.

Пример выполнения схемы электрической принципиальной



Условные графические обозначения элементов

Источник питания +5V GND	Резистор (R) R4 3,3 M
Светодиод HL1	Кнопка (S / SW) S1 SW1
Фоторезистор R2	Драйвер моторов L293D
Контроллер Arduino Uno Arduino	